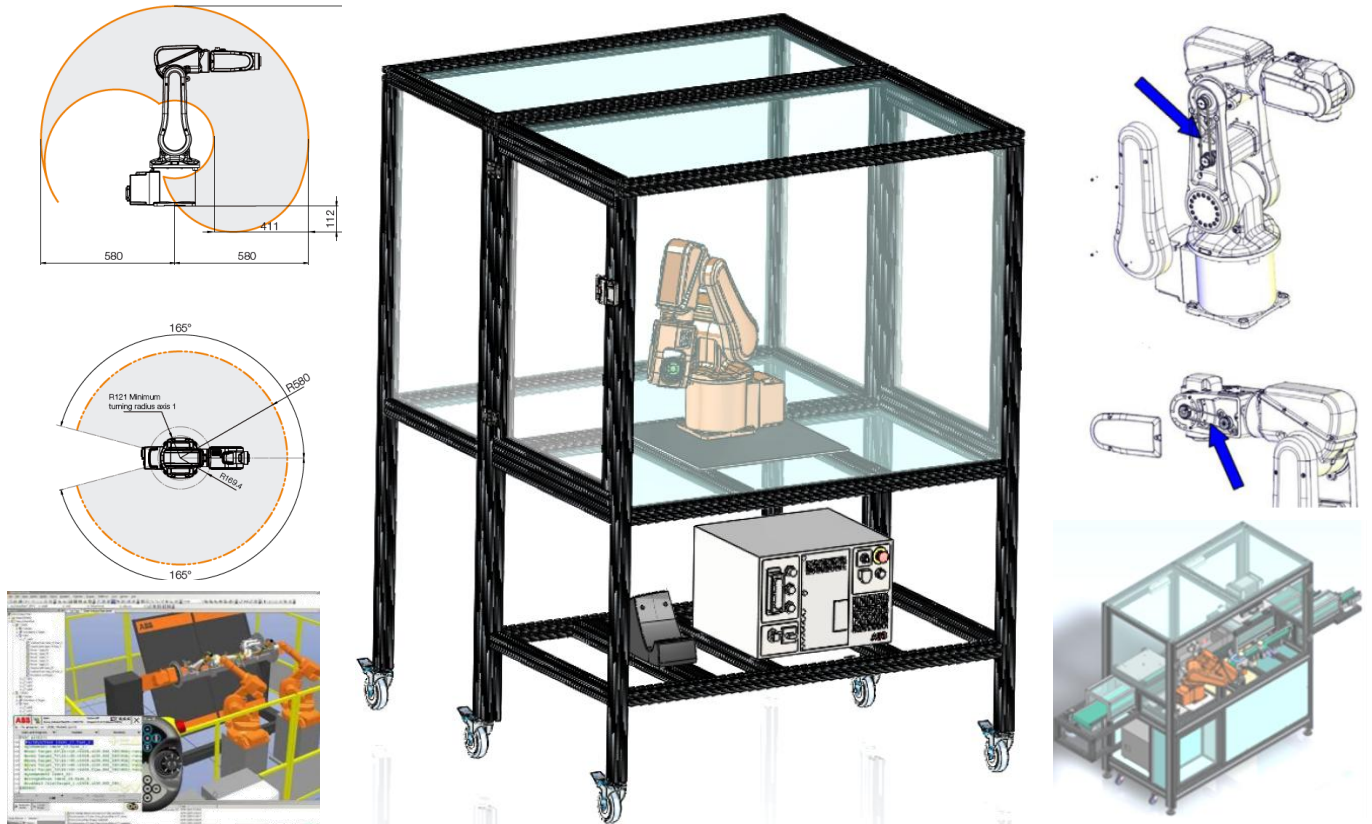


# ROB050



## ROBOT 6 AXES DANS ENCEINTE FERMEE



### APPLICATIONS PEDAGOGIQUES

- Programmation visuelle ou standard (Solution Wizard Easy Programming ABB) d'un robot 6 axes, Trajectoire, Suivi de courbes, création de World Zone, etc...
- Mise en service, Etalonnage des axes, Activités de Maintenance et d'Entretien
- Accès à l'appli RobotStudio® AR App Viewer et l'application RoboTraining (abonnement gratuit pendant 1 an) pour disposer de nombreux exercices, tuto, etc..., lien pour visualiser la vidéo de présentation : [video RoboTraining](#)
- **Logiciel robot studio :**
  - ✓ 100 licences flottantes du logiciel de programmation et de simulation RobotStudio®
  - ✓ Permet une utilisation de Robot studio à plusieurs en simultanés
  - ✓ Permet via VPN de se connecter au serveur de licence RS pour une utilisation à distance
  - ✓ Prendre la licence RS et la transférer sur son PC portable pendant 90 jrs max,
  - ✓ Incluant la réalité virtuelle et la réalité augmentée dans ses applications et l'application RoboTraining gratuite pendant 1 an
  - ✓ Plug and play fonction Réalité virtuelle (\* hors casques OCULUS)
  - ✓ Application gratuite AR viewer téléchargeable gratuitement sur tablette et smartphone android ou apple pour visualiser en réalité augmentée les applications développées en classe : <https://new.abb.com/products/robotics/robotstudio/ar-viewer-app>
  - ✓ Fichier RS à convertir au format GLB pour l'application RobotStudio AR Viewer
  - ✓ Lien vers l'Apple Store : [ICI](#)      Lien vers le Google Play Store : [ICI](#)
- **Compris 1 semaine de formation (stage réf POC), à effectuer dans les 6 mois suivant la commande, au centre ABB ROBOTIQUE de Cergy Pontoise (95)**

DIDATEC– Zone d'activité du parc – 42490 FRAISSES- FRANCE  
Tél. +33(0)4.77.10.10.10 – Fax+33(0)4.77.61.56.49 – [www.didatec-technologie.com](http://www.didatec-technologie.com)  
email : [service\\_commercial@didatec-technologie.com](mailto:service_commercial@didatec-technologie.com)

*Reproduction interdite / copy prohibited– Copyright DIDATEC juin-26- page 1*

Dans le cadre de l'amélioration permanente de nos produits, ce descriptif technique est susceptible d'être modifié sans préavis  
As part of the continuous improvement of our products, this technical specification may be modified without previous notifying

Illustrations non contractuelles / Illustrations not contractual

version : FT-ROB050-STD-C

## PRINCIPE DE FONCTIONNEMENT

Le ROB050 permet de nombreuses activités d'étude, pilotage, programmation, maintenance & entretien d'un bras robotisé 6 axes couramment utilisé dans l'industrie automobile sur les chaînes de fabrication, pour du conditionnement type Pick & Place de produits divers, etc...

**Il est identique à celui monté sur notre système MLP550**

**Il est fourni avec son logiciel d'exploitation 3D multi-licences.**

L'ensemble est composé :

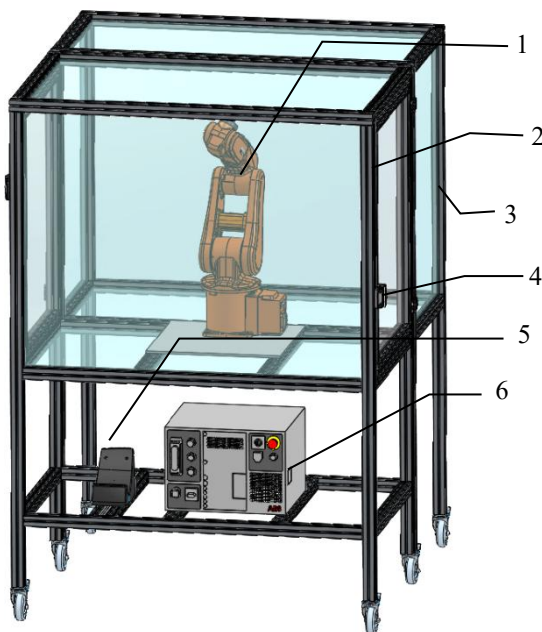
- D'une structure principale en aluminium anodisée, équipée de roulettes pivotantes avec frein et pieds stabilisateurs, intégrant le robot (accessible par une porte munie d'une serrure à clef), l'armoire de commande et le flexpendant logés dessous.
- D'une seconde structure, aussi sur roulettes, qui vient se fixer facilement contre la première afin de disposer d'un volume suffisant permettant un débattement maximum du robot sans risque de collision avec les parois et la possibilité d'intégrer d'autres éléments.

Les structures ont une largeur ne dépassant pas 800mm pour une hauteur de 1600mm afin de faciliter le déplacement de l'ensemble dans vos locaux.

La conception robuste de cet équipement le rend parfaitement adapté pour une utilisation en milieu scolaire.

La fabrication de cet équipement répond à la directive machine européenne.

## Illustrations

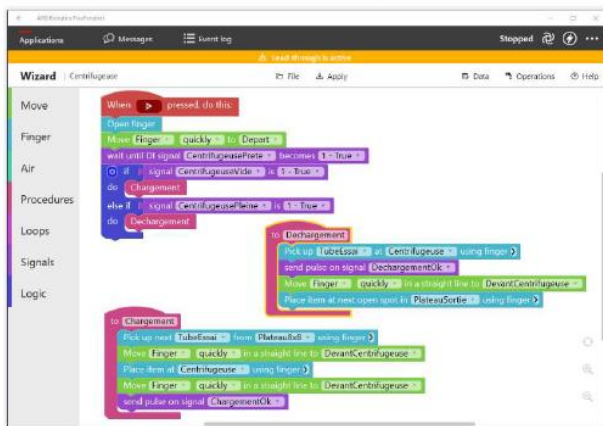


## Spécifications techniques

1. Robot 6 axes IRB1100 ABB de dernière génération
2. Châssis principal, en profilé alu renforcé afin de supporter les accélérations du bras. Système équipé de roulettes pivotantes avec frein pour le transport et de pieds antivibratoires réglables en hauteur pour une parfaite stabilité. Ensemble entièrement caréné via du polycarbonate & pvc de 8mm.
3. Châssis secondaire monté sur roulettes se fixant facilement au châssis principal afin de former une structure
4. Serrure à clef
5. Pupitre de programmation « Flexpendant » couleur tactile sous environnement Windows CE, équipé d'un joystick & d'un câble de 10 mètres
6. Armoire de commande Omnicore dernière génération

- **Nouvel Outil logiciel ABB Wizard easy Programming (Robot virtuel sur PC ou robot réel sur FlexPendant), basé sur la bibliothèque Open Source Google Blockly dédiée à la programmation visuelle.**

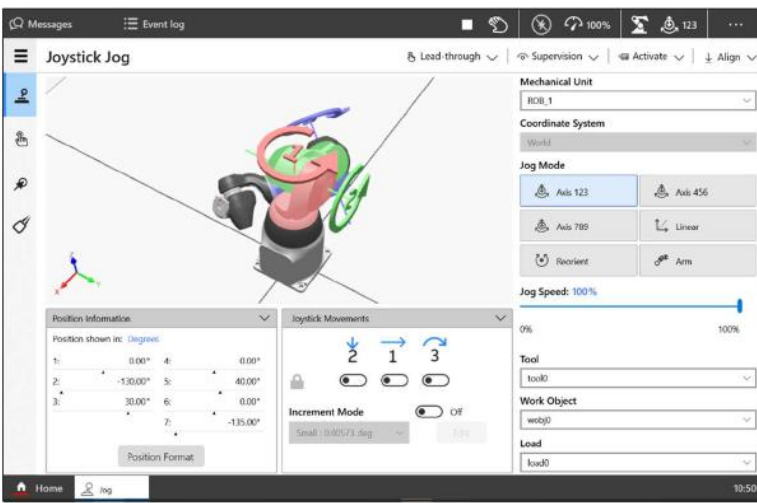
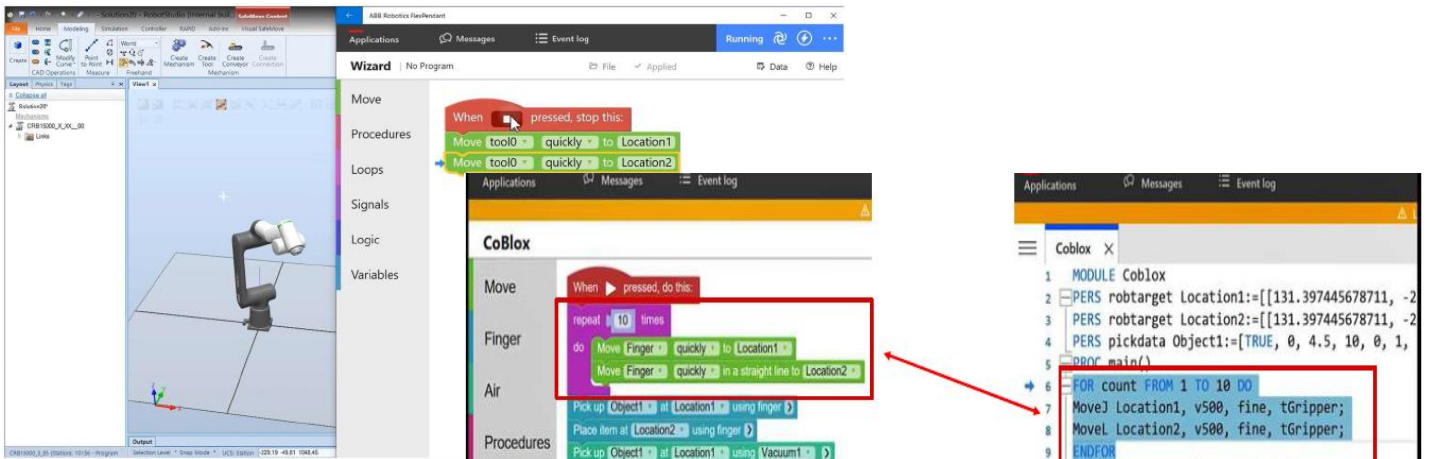
### Application sur PC et robot virtuel dans Robotstudio



### Application sur le pupitre du robot réel



# ROB050



**Wizard Easy Programming**  
Conversion Wizard vers RAPID et vice versa

**Le nouveau pupitre « FlexPendant »**  
Une interface moderne

Ouvert aux développements WEB (Web Services, page écran html)



## Spécifications d'installation

- Alimentation électrique : 230 Vac – 50 Hz – 16 A
- Type d'alimentation électrique : 1 phase(s) + Neutre + Terre.
- Dimensions totales (LxlxH mm): 1445 x 1345 x 1600
- Poids (Kg): 230

## Documentation

- Notice d'instructions
- Dossier technique complet
- Outil logiciel de simulation 3D PHL ROBOT STUDIO
- Certificat de conformité CE

Nota : Dans le cadre d'une installation de l'équipement par nos services, tous les raccordements aux réseaux doivent se situer à moins de 2m de la machine

DIDATEC– Zone d'activité du parc – 42490 FRAISSES- FRANCE  
Tél. +33(0)4.77.10.10.10 – Fax+33(0)4.77.61.56.49 – [www.didatec-technologie.com](http://www.didatec-technologie.com)  
email : [service\\_commercial@didatec-technologie.com](mailto:service_commercial@didatec-technologie.com)

Reproduction interdite / copy prohibited– Copyright DIDATEC juin-26- page 3

Dans le cadre de l'amélioration permanente de nos produits, ce descriptif technique est susceptible d'être modifié sans préavis

As part of the continuous improvement of our products, this technical specification may be modified without previous notifying  
Illustrations non contractuelles / Illustrations not contractual version : FT-ROB050-STD-C